

$\varphi^{r+1}$  и  $\varphi^{r+2}$

Это значит, что на поверхности  $\mathcal{V}_p \subset S_{r+1}(0, r) \subset E_{r+2}$  всегда существует такое семейство реперов  $\{x, \vec{e}_i\}$ , направления векторов  $\vec{e}_i$  которого попарно сопряжены. Таким образом, на такой поверхности всегда существует сопряженная сеть, которая по замечанию 1 будет ортогональной.

Из доказанной теоремы и замечаний вытекает

**С л е д с т в и е.** Если поверхность  $\mathcal{V}_p$ , принадлежащая гиперсфере  $S_{n-1}(0, r)$  евклидова пространства  $E_n$  несет сопряженную сеть, то в подвижном репере, построенном на касательных к линиям этой сети, скалярная кривизна  $R$  поверхности  $\mathcal{V}_p$  удовлетворяет неравенству:

$$\frac{r^2}{r^2} - \sum_i \vec{e}_{ii}^2 \leq R \leq (r\bar{M})^2 - \frac{r}{r^2}.$$

#### Список литературы

1. Б а з ы л е в В.Т. О многомерных сетях в евклидовом пространстве. - Лит. матем. сб., 1966, №4, с. 475-492.
2. Б а з ы л е в В.Т. Об одном аддитивном представлении тензора Риччи р-поверхности евклидова пространства. - Сибирск. матем. журнал, 1966, №3, с. 499-511.
3. Г е й д е л ь м а н Р.М. Об одном свойстве квадратичных сопряженных сетей. - Изв. вузов. Матем., 1968, №11, с. 48-50.
4. К у р о ш А.Г. Курс высшей алгебры. М., 1971.
5. С и л а е в Е.В. О р-сопряженных системах на гиперсфере в евклидовом пространстве  $E_n$ . - В кн.: Дифференциальная геометрия многообразий фигур. Вып. 12, Калининград, 1981, с. 84-87.

Е.Н. С о с о в

#### ЗАМЕЧАНИЕ О РЕЛЯТИВНОЙ ЛИНЕЙЧАТОЙ ГЕОМЕТРИИ

В этой статье изучается геометрия множества ориентированных прямых аффинного пространства  $\mathcal{D}_3$  методом, предложенным в статье [1]. Кратко напомним сущность этого метода. В аффинном пространстве  $\mathcal{D}_{n+1}$  выбирается индикатриса  $\mathcal{M}_n: \vec{a} = \vec{a}(x^1, \dots, x^n)$ . В качестве оснащающего берется радиус-вектор  $\vec{a}$  точки  $\mathcal{M}_n$ , при этом возникают следующие дериационные уравнения:

$$\partial_i a_j = \Gamma_{ij}^k \vec{a}_k + \nu_{ij} \vec{a}, \quad (i, j, k = \overline{1, n}),$$

где связность  $\Gamma_{ij}^k$  эквипроективна. Элементы касательного расслоения индикатрисы  $T(\mathcal{M}_n)$  отождествляются с ориентированными прямыми  $\mathcal{D}_{n+1}$  следующим образом: точке  $T(\mathcal{M}_n)$  с локальными индуцированными координатами  $(x^i, x^{n+1})$  ставится в соответствие ориентированная прямая с направляющим вектором  $\vec{a}$ , проходящая через точку:

$\vec{z}_0 = \vec{a} + x^{n+1} \vec{a}_s$ . В  $T(\mathcal{M}_n)$  существует аффинная связность  $\overset{z}{\mathcal{Z}}_{\alpha\beta}^{\gamma}(\alpha, \beta, \gamma = \overline{1, 2n})$ , инвариантная относительно преобразования  $T(\mathcal{M}_n)$ , индуцированных параллельными переносами в  $\mathcal{D}_{n+1}$ :

$$\overset{z}{\mathcal{Z}}_{\alpha\beta}^{\gamma} = \overset{c}{\Gamma}_{\alpha\beta}^{\gamma} - T_{\alpha\beta}^{\gamma},$$

где  $\overset{c}{\Gamma}_{\alpha\beta}^{\gamma}$  - полный лифт связности  $\Gamma_{ij}^k$ .

$T_{\alpha\beta}^{\gamma} = B_{\alpha\sigma} \omega^{\sigma} f_{\beta}^{\gamma} + B_{\beta\sigma} \omega^{\sigma} f_{\alpha}^{\gamma} - B_{\alpha\sigma} f_{\beta}^{\sigma} \omega^{\gamma} -$   
тензор деформации.  $B_{\beta\gamma}$  - полный лифт тензора  $\nu_{ij}$ ,  $\omega^{\alpha}$  - векторное поле слоевой гомотетии, которые в локальных

координатах имеют вид:

$$\omega^i = 0, \omega^{n+i} = x^{n+i}, [f_{ij}^\alpha] = \begin{bmatrix} 0 & \delta_j^i \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, [B_{\alpha\beta}] = \begin{bmatrix} x^{n+s} \partial_s \vartheta_{ij} & \vartheta_{ij} \\ \vartheta_{ij} & 0 \end{bmatrix}.$$

Получены следующие результаты.

**Л е м м а 1.**  $\nabla_\alpha \bar{R}_{\beta\gamma\delta} = 0$  тогда и только тогда, когда  $\nabla_\kappa \vartheta_{ij} = 0$  (критерий симметричности  $T(\mathcal{M}_n)$ ).

Пусть  $\xi^a (a = \overline{1, n+1})$  - аффинные координаты в  $\mathcal{D}_{n+1}$ .

**Л е м м а 2.** Инфинитезимальным операторам проективной группы в  $\mathcal{D}_{n+1}$  соответствуют в  $T(\mathcal{M}_n)$  следующие операторы (обозначаем соответствие стрелой).

$$(*) X = (A^a + A_\beta^a \xi^\beta + B_\beta^a \xi^\beta \xi^a) \frac{\partial}{\partial \xi^a} \rightarrow u = (q^s + \mu x^{n+s}) \frac{\partial}{\partial x^s} +$$

$$+ (x^{n+k} \partial_\kappa q^s + p x^{n+s} + v^s + x^{n+k} [x^{n+s} \partial_\kappa \mu - \Gamma_{\kappa\rho}^s x^{n+\rho} \mu]) \frac{\partial}{\partial x^{n+s}},$$

где  $A^a, A_\beta^a, B_\beta^a = \text{const}$ ,

$$A^a = v a^a + v^s \partial_s a^a, A_\beta^a a^\beta = p a^a + q^s \partial_s a^a, B_\beta^a = \mu a_\beta^a + \mu_i \alpha_\beta^i$$

разложения векторов и ковекторов по взаимным локальным базисам  $\{\bar{a}, \bar{a}_s\}$  и  $\{\bar{\alpha}, \bar{\alpha}^s\}$ .

Особенно интересен случай  $n=2$ , когда в  $T(\mathcal{M}_n)$  можно задать линейный элемент:

$$ds^2 = 2 \varepsilon_{ij} dx^i dx^{j+2} = g_{\alpha\beta} dx^\alpha dx^\beta$$

( $\delta$  - абсолютный дифференциал в связности  $\Gamma_{ij}^k$ ,  $\varepsilon_{ij}$  - бивектор, ковариантно постоянный в этой связности).

**Л е м м а 3.**  $T(\mathcal{M}_2)$  со связностью  $\bar{\zeta}_{\alpha\beta}^{\gamma}$  является конформно-евклидовым римановым пространством (связность  $\bar{\zeta}_{\alpha\beta}^{\gamma}$  можно получить на квадрике Пюккера-Клейна, нормализованной автополярно по методу А.П.Нордена).

**Л е м м а 4.** Конформные преобразования  $T(\mathcal{M}_2)$  индуцируются проективными преобразованиями  $\mathcal{D}_3$ , причем

$$(**) \bar{L}_{\bar{u}} g_{\alpha\beta} = (p + \nabla_\kappa q^k + 2 \mu_\kappa x^{2+\kappa}) g_{\alpha\beta}$$

(где  $\bar{u}$  определено формулой (\*)). Из (\*\*\*) следует, что параллельные переносы  $\mathcal{D}_3$  индуцируют движения в

$T(\mathcal{M}_2)$ , а гомотетия  $\mathcal{D}_3$  - слоевую гомотетию  $T(\mathcal{M}_2)$ .

**Л е м м а 5.** Пусть  $\mathcal{M}_2$  - торс,  $T(\mathcal{M}_2)$  - будет симметрическим пространством тогда и только тогда, когда  $\mathcal{M}_2$  - цилиндр, построенный на конике с центром в начале координат.

Рассмотрим цилиндрическую индикатрису

$$\mathcal{M}_2: \bar{a}(x^1, x^2) = x^1 \bar{e}_1 + f(x^1) \bar{e}_2 + x^2 \bar{e}_3, (f'(x^1) \neq 0).$$

**Л е м м а 6.** Группа движений  $T(\mathcal{M}_2)$  зависит в общем случае от 6 параметров и от 7 параметров, когда плоское центральное вложение индикатрисы является  $W$  - кривой центральноаффинной группы.

**Л е м м а 7.** Геодезические линии в  $T(\mathcal{M}_2)$  (со связностью  $\bar{\zeta}_{\alpha\beta}^{\gamma}$ ), которым в  $\mathcal{D}_3$  соответствуют некоторые линейчатые поверхности, задаются уравнениями:

$$1/ x^1 = c_1, x^2 = c_2 t + c_3, x^3 = c_4 t + c_5, x^4 = c_6 t + c_7,$$

$$2/ x^2 = d_1 x^1 + d_2 f(x^1), x^3 = \frac{d_3 x^1 + d_4 f}{x^1 f' - f},$$

$$x^4 = d_5 \int (x^1 f' - f) dx^1 + \frac{1}{x^1 f' - f} (d_1 x^1 + d_2 f)(d_3 + d_4 f') + d_6,$$

где  $t$  - канонический параметр,

$$d_7 t + d_8 = \int (x^1 f' - f) dx^1, (d_\alpha, c_\alpha = \text{const}).$$

1/ -изображаются в  $\mathcal{D}_3$  плоскостями или гиперболическими параболоидами.

2/ -стрикционная линия для этой линейчатой поверхности (она ищется из того условия, что прямая, параллельная образующей цилиндра, пересекает две бесконечно близкие образующие линейчатой поверхности) есть прямая, параллельная  $\bar{e}_3$ , с уравнением:

$$\bar{R}(x^1) = -d_4 \bar{e}_1 + d_5 \bar{e}_2 + (d_5 \int (x^1 f' - f) dx^1 + d_6) \bar{e}_3.$$

Итак, все образующие линейчатой поверхности проходят через прямую, параллельную  $\bar{e}_3$ ; каждая образующая поворачивается вокруг этой прямой, оставаясь параллельной радиусу-вектору  $\mathcal{M}_2: \bar{a}(x^1, x^2)$ , который движется по гео-

дезической  $\mathcal{M}_2$  (плоскому центральному сечению).  
 В то же время образующая поднимается по прямой пропорционально изменению эквицентроаффинной дуги  $S_{\mathcal{M}_2}$  плоского центрального сечения  $\mathcal{M}_2$  ( $S_{\mathcal{M}_2} = \kappa \int (x^2 \dot{f}^2 - \dot{f}^2) dx^2, \kappa = \text{const}$ ).

Рассмотрим, наконец, индикатрису  $\mathcal{M}_2$ , являющуюся поверхностью касательных к  $W$ -кривой центроаффинной группы.

**Л е м м а 8.** В общем случае группа движений в  $T(\mathcal{M}_2)$  зависит от трех параметров. Если же центроаффинное кручение  $W$ -кривой равно нулю, то эта группа зависит от четырех параметров.

#### Список литературы

1. Широков А.П. К вопросу о релятивной линейчатой геометрии. - В кн.: Дифференциальная геометрия. Саратов, 1976.
2. Н о р д е н А.П. Пространства аффинной связности. М. Наука, 1976.
3. Широков П.А., Широков А.П. Аффинная дифференциальная геометрия. М. Физматгиз, 1959.

А.В.С то л я р о в

#### ДВОЙСТВЕННАЯ ТЕОРИЯ ГИПЕРПОЛОСНОГО РАСПРЕДЕЛЕНИЯ И ЕЕ ПРИЛОЖЕНИЯ

1. Проективно-дифференциальная геометрия регулярно гиперполосного распределения  $\mathcal{H} \subset P_n$   $m$ -мерных линейных элементов ( $m < n-1$ ) автором изучалась в работе [7]. В настоящей статье геометрия указанного многообразия в  $n$ -мерном пространстве проективной связности  $P_{n,n}$  строится с привлечением теории двойственности, что позволило вскрыть новые аспекты теории указанного многообразия и привело к ее обогащению новыми геометрическими фактами; найдены также некоторые приложения двойственной теории распределения  $\mathcal{H} \subset P_{n,n}$ .

На протяжении всего изложения индексы пробегают следующие значения:

$$\bar{j}, \bar{k}, \bar{l} = \overline{0, n}; \quad \gamma, \kappa, \ell, \rho, Q = \overline{1, n};$$

$$i, j, k, \ell, s, t = \overline{1, m}; \quad u, v, \omega = \overline{m+1, n-1}; \quad \alpha, \beta, \gamma = \overline{m+1, n};$$

$$\bar{i}, \bar{j}, \bar{k} = \overline{0, m}; \quad \bar{u}, \bar{v}, \bar{\omega} = 0, m+1, \dots, n-1.$$

2. Рассмотрим классическое  $n$ -мерное пространство проективной связности  $P_{n,n}$ , определенное Э.Картаном [2], [11] с помощью  $(n+1)^2$  форм Пфаффа  $\omega_{\bar{j}}^{\bar{k}}$ , подчиненных структурным уравнениям

$$D\omega_{\bar{j}}^{\bar{k}} = \omega_{\bar{j}}^{\bar{l}} \wedge \omega_{\bar{l}}^{\bar{k}} + \frac{1}{2} R_{\bar{j}\bar{l}q}^{\bar{k}} \omega_0^p \wedge \omega_0^q, \quad \omega_{\bar{l}}^{\bar{l}} = 0. \quad (1)$$

При этом независимые первые интегралы  $u^1, u^2, \dots, u^n$  вполне интегрируемой системы линейно независимых уравнений  $\omega_0^j = 0$  являются локальными координатами точки  $A(u)$  базы